



*foto no contractual*

**SERVICIO : FUENTE DE ALIMENTACION:**

220 V Y 50 HZ 1 PC

**DIMENSIONES : 580 X 500 X 420 MM**

**PESO : 15KG**

## REFERENCE : EX800-A

La plataforma de 6 ejes, EX800, es un conjunto para llevar a cabo un estudio muy completo sobre un equipo de alto rendimiento representativo de simuladores de vuelo y conducción, máquinas herramientas, cine dinámico, robots, telescopio astronómico de gran tamaño.

La plataforma permite:

El estudio de sistemas y componentes de cadenas funcionales  
Análisis del sistema, modelado y control

Verificación de rendimiento en:

-mecánica: geometría, cinemática, estática y dinámica, estructuras mecánicas.

-automático: control de posición, precisión, velocidad, estabilidad, influencia de los correctores.

Usando el software, puedes realizar:

Una simulación de las diferentes arquitecturas mecánicas de este sistema

Una dirección que genera las instrucciones para mover los cilindros para alcanzar una posición o un conjunto de posiciones (trayectoria)

Una visualización de los datos adquiridos como un gráfico

Realización de trabajo práctico

## Especificaciones técnicas :

La plataforma incluye:

Una parte operativa

Una parte de comando

La arquitectura de la parte operativa es la de un robot paralelo con 6 cilindros. Cada uno de los cilindros tiene un extremo articulado en una base fija y el otro extremo está articulado en una plataforma móvil.

Cada cilindro es un cilindro eléctrico construido a partir de un enlace helicoidal motorizado que utiliza un motor de CC.

El servocontrol de cada toma se realiza mediante un sensor de posición absoluta. Está optimizado por un generador de tacómetro. Un séptimo cilindro está montado aislado en un soporte específico.

Permite realizar pruebas (rigidez, influencia de los parámetros del servocontrol, etc.) al tiempo que se evitan los fenómenos de acoplamiento dinámico que se encuentran en una plataforma de 6 ejes.

El control de los seis ejes de la plataforma está hecha de un PC, una tarjeta de interfaz I / O (formato PCI) y una placa de control 7 ejes integrados en la base de la plataforma.

La comunicación entre la PC y la plataforma es en ambas direcciones. La adquisición de datos (punto de ajuste de la posición, retroalimentación de la posición de la velocidad, par) se realiza en tiempo real en 3 ejes.

El estudio de pequeños desplazamientos se lleva a cabo mediante un sistema de medición con 6 comparadores. Un modelo de la plataforma con cilindros ajustables en longitud y sujetadores magnéticos permite el estudio de las diferentes configuraciones de la plataforma.

## Mapa del eje

P y D fijos en los ejes de la plataforma  
Variable P y D en el cilindro aislado  
Fuente de baja tensión integrada  
El equipo estándar referenciado EX800  
1 plataforma con 6 cilindros  
1 cilindro aislado montado en su soporte específico  
1 mesa de medición con 6 comparadores  
1 tarjeta de interfaz de E / S y software asociado  
Software de simulación y control  
1 modelo de plástico con gatos móviles y ajuste manual  
1 libro de trabajo que comprende:  
- un archivo educativo con textos de TP y corregido  
- un archivo de referencia  
- un archivo técnico  
- una descripción de las características del software  
- un conjunto de archivos DAO

Equipo adicional opcional:  
un caso de estudio tecnológico de un solo cilindro: EX514  
un kit completo para medir el esfuerzo EX830